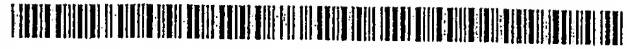


(19) 世界知的所有権機関
国際事務局(43) 国際公開日
2005 年 10 月 20 日 (20.10.2005)

PCT

(10) 国際公開番号
WO 2005/097569 A1

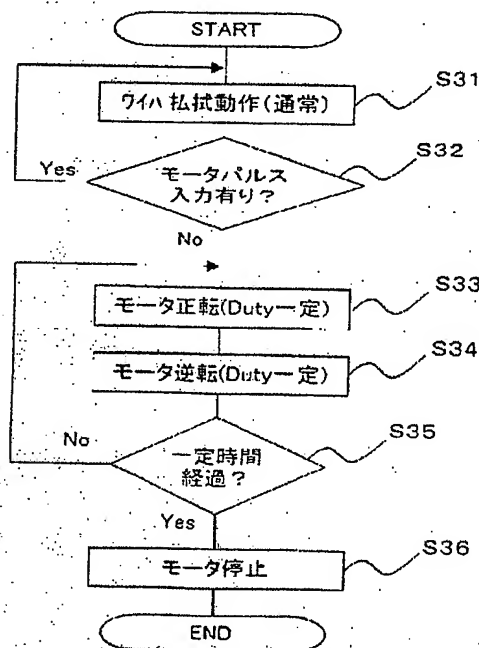
(51) 国際特許分類: B60S 1/08
 (21) 国際出願番号: PCT/JP2005/004419
 (22) 国際出願日: 2005 年 3 月 14 日 (14.03.2005)
 (25) 国際出願の言語: 日本語
 (26) 国際公開の言語: 日本語
 (30) 優先権データ:
 特願2004-102493 2004 年 3 月 31 日 (31.03.2004) JP
 (71) 出願人 (米国を除く全ての指定国について): 株式会社ミツバ (MITSUBA CORPORATION) [JP/JP]; 〒3768555 群馬県桐生市広沢町 1 丁目 2 6 8 1 番地 Gunma (JP).

(72) 発明者: および
 (75) 発明者/出願人 (米国についてのみ): 池田 健 (IKEDA, Takeshi) [JP/JP]; 〒3768555 群馬県桐生市広沢町 1 丁目 2 6 8 1 番地 株式会社ミツバ内 Gunma (JP). 狩野 雅巳 (KANO, Masami) [JP/JP]; 〒3768555 群馬県桐生市広沢町 1 丁目 2 6 8 1 番地 株式会社ミツバ内 Gunma (JP).
 (74) 代理人: 鷹野 寧 (TAKANO, Yasushi); 〒1500002 東京都渋谷区渋谷 1-1 2-1 2 宮益坂東豊エステート 6 0 2 号 鷹野特許事務所 Tokyo (JP).
 (81) 指定国 (表示のない限り、全ての種類の国内保護が可能): AE, AG, AL, AM, AT, AU, AZ, BA, BB, BG, BR, BW, BY, BZ, CA, CH, CN, CO, CR, CU, CZ, DE, DK, DM, DZ, EC, EE, EG, ES, FI, GB, GD, GE, GH, GM, HR, HU,

[続葉有]

(54) Title: WIPER CONTROL METHOD

(54) 発明の名称: ワイパ装置制御方法



S31: WIPING OPERATION OF WIPER (NORMAL)
 S32: IS MOTOR PULSE INPUTTED?
 S33: FORWARD ROTATION OF MOTOR (CONSTANT DUTY)
 S34: REVERSE ROTATION OF MOTOR (CONSTANT DUTY)
 S35: PREDETERMINED TIME ELAPSED?
 S36: STOP MOTOR

(57) Abstract: [PROBLEMS] To ensure visibility of the driver by continuing operation of a wiper even upon failure of a sensor for a motor rotation pulse. [MEANS FOR SOLVING PROBLEMS] A wiper arm is reciprocated for wiping by rotating a motor forward and reversely, and the operation of the wiper arm is controlled according to an absolute position signal outputted when the wiper arm exists at a predetermined position and a motor pulse outputted as the motor rotates. Input of the motor pulse is recognized (S32). When an abnormality occurs in the motor pulse, the motor is rotated forward for a predetermined time at a constant duty (S33). After a forward driving, the motor is rotated reversely for a predetermined time at a constant duty (S34). Consequently, the wiper arm continues reciprocal wiping operation even when a relative position signal is abnormal, thus ensuring visibility of the driver. Forward/reverse operation is continued for a predetermined time, and then the motor is stopped (S35, S36).

(57) 要約: 【課題】モータ回転パルス用のセンサが故障した場合でもワイパ装置の動作を継続させ運転者の視界を確保する。【解決手段】モータを正逆転させることによりワイパアームを往復払拭動作させ、ワイパアームが所定の位置に存在するときに出力される絶対位置信号と、モータの回転に伴って出力されるモータパルスに基づいてワイパアームの動作を制御する。モータパルスの入力を確認し (S32)、モータパルスに異常が生じた場合は、モータを一定Dutyにて一定時間正転させる (S33)。正転駆動後、モータを一定Dutyにて一定時間逆転させる (S34)。これにより、相対位置信号異常時にもワイパアームの往復払拭動作を継続し、運転者の視界確保を図る。正逆転動作は一定

時間継続され、その後モータを停止させる (S35, S36)。



ID, IL, IN, IS, JP, KE, KG, KP, KR, KZ, LC, LK, LR, LS, LT, LU, LV, MA, MD, MG, MK, MN, MW, MX, MZ, NA, NI, NO, NZ, OM, PG, PH, PL, PT, RO, RU, SC, SD, SE, SG, SK, SL, SM, SY, TJ, TM, TN, TR, TT, TZ, UA, UG, US, UZ, VC, VN, YU, ZA, ZM, ZW.

(84) 指定国 (表示のない限り、全ての種類の広域保護が可能): ARIPO (BW, GH, GM, KE, LS, MW, MZ, NA, SD, SL, SZ, TZ, UG, ZM, ZW), ユーラシア (AM, AZ, BY, KG, KZ, MD, RU, TJ, TM), ヨーロッパ (AT, BE, BG, CH, CY, CZ, DE, DK, EE, ES, FI, FR, GB, GR, HU,

IE, IS, IT, LT, LU, MC, NL, PL, PT, RO, SE, SI, SK, TR), OAPI (BF, BJ, CF, CG, CI, CM, GA, GN, GQ, GW, ML, MR, NE, SN, TD, TG).

添付公開書類:

— 国際調査報告書

2文字コード及び他の略語については、定期発行される各PCTガゼットの巻頭に掲載されている「コードと略語のガイダンスノート」を参照。